

Dati desumibili dalla registrazione a protocollo:  
Numero Repertorio, Numero Protocollo, Titolo,  
Classe Fascicolo Allegati e Riferimenti

## DECRETO

**OGGETTO:** Avvio procedura di selezione pubblica mediante valutazione comparativa per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Sviluppo di componenti (modulari, riconfigurabili, interoperabili) per simulare e ottimizzare scenari produttivi e logistici da utilizzare sia in fase di progettazione, sia come strumento operativo per la supervisione real-time della fabbrica" nell'ambito del progetto denominato "HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield - CUP E59I25000850007" - Bando "Collabora & Innova" - PR FESR 2021-2027 - asse 1 - azione 1.1.3. "Sostegno all'attuazione di progetti complessi di ricerca, sviluppo e innovazione" - ID 6161043 - CUP E59I25000850007 - cod. progetto FERR\_A\_24\_RN\_RL\_DIV\_HARMONY\_01 - chiusura del procedimento per mancata presentazione delle candidature

### IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO

VISTA la determinazione del Direttore di Dipartimento n. 77/2026 prot. 81194/III/12 del 09.04.2026 con il quale, a seguito di richiesta presentata dal prof. Fabio Previdi, è stato autorizzato l'avvio di una procedura di selezione pubblica mediante valutazione comparativa per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Sviluppo di componenti (modulari, riconfigurabili, interoperabili) per simulare e ottimizzare scenari produttivi e logistici da utilizzare sia in fase di progettazione, sia come strumento operativo per la supervisione real-time della fabbrica" nell'ambito del progetto denominato "HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield - CUP E59I25000850007" - Bando "Collabora & Innova" - PR FESR 2021-2027 - asse 1 - azione 1.1.3. "Sostegno all'attuazione di progetti complessi di ricerca, sviluppo e innovazione" - ID 6161043 - CUP E59I25000850007 - cod. progetto FERR\_A\_24\_RN\_RL\_DIV\_HARMONY\_01 - referente scientifico prof. Fabio Previdi;

VISTO l'avviso di selezione prot. 81906/III/12 del 10.04.2026, pubblicato all'Albo di Ateneo e alla sezione "Concorsi e selezioni" del sito web dell'Università degli studi di Bergamo dal 10.04.2026 al 27.04.2026, che fissava alle ore 12:00 del 27 aprile 2026 il termine ultimo per la presentazione delle candidature alla selezione;

ACCERTATO CHE entro il termine previsto dall'Avviso non è pervenuta alcuna candidatura;

## DECRETA

### Art. 1.

La procedura selettiva per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Sviluppo di componenti (modulari, riconfigurabili, interoperabili) per simulare e ottimizzare scenari produttivi e logistici da utilizzare sia in fase di progettazione, sia come strumento operativo per la supervisione real-time della fabbrica" nell'ambito del progetto denominato "HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield - CUP E59I25000850007" è dichiarata deserta per mancata presentazione delle candidature.

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO

prof. Gianluca Danilo D'Urso

*Documento sottoscritto con firma digitale ai  
sensi del D.Lgs. n. 82/2005 e s.m.i.*